JPAB

CLIPPEDIMAGE= JP404255874A

PAT-NO: JP404255874A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 04255874 A

TITLE: MEANS FOR CONTROLLING RASTER OUTPUT SCANNER INTENSITY AND ITS METHOD

PUBN-DATE: September 10, 1992

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

ROBERT, H MERINO

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME XEROX CORP COUNTRY

N/A

APPL-NO: JP03204434

APPL-DATE: August 14, 1991

INT-CL (IPC): G03G015/04; B41J029/46; G03G015/00; H04N001/04

ABSTRACT:

PURPOSE: To provide a raster output scanner(ROS) intensity control means and a method for correcting and outputting the change of writing beam intensity by the change of an ROS electrophotographic printer, specifically speaking, a process control electronic system.

CONSTITUTION: The output copy quality of the ROS electrophotographic printer is kept by a method and a device for selectively changing the beam intensity level of laser beam scanning. A test parttern video data input is periodically transmitted to a laser 12B and a test pattern is exposed to a photoreceptor 38. An obtained print is provided with plural horizontal belt-shaped parts the respective belt-shaped parts are permitted to be in relation to a specified beam intensity correcting signal. The test pattern belt-shaped part which is supported to give an optimum density is judged. A digital beam intensity correcting signal corresponding to it inside an ESS memory 13' is operated, the beam intensity signals till this point of time are replaced and the laser output level is controlled.

COPYRIGHT: (C) 1992, JPO

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平4-255874

(43)公開日 平成4年(1992)9月10日

(51) Int.Cl. ⁶		識別記号	庁内整理番号	FΙ	技術表示箇所
G 0 3 G	15/04	1 1 6	9122-2H		
B41J	29/46	Α	8804-2C		
G 0 3 G	15/00	303	8004-2H		
H 0 4 N	1/04	104 Z	7251-5C		

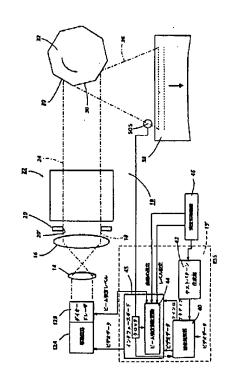
		5	密査請求 未請求 請求項の数2(全 6 頁)
(21)出願番号	特願平3-204434	(71)出願人	590000798 ゼロツクス コーポレイシヨン
(22)出願日	平成3年(1991)8月14日	,	XEROX CORPORATION アメリカ合衆国 ニユーヨーク州 14644
(31)優先権主張番号	5.6_9 6.8 1.		ロチエスター ゼロツクス スクエア
(32)優先日	1990年8月20日		(番地なし)
(33)優先権主張国	米国 (US)	(72)発明者	ロバート・エツチ・メリノ
			アメリカ合衆国 ニユーヨーク州 14580 ウエプスター ルースアニカレーン
			816
		(74)代理人	弁理士 小堀 益
•			

(54) 【発明の名称】 ラスタ出力スキヤナ強度制御の手段及び方法

(57)【要約】 (修正有)

【目的】ラスタ出カスキャナ(ROS)電子写真式プリンター、さらに特定すれば、プロセス制御エレクトロニクス系統の変更によって告込みビーム強度の変化を修正して出力するROS強度制御の手段及び方法を提供する。

レーザピーム走査のピーム強度レベルを選択的に変化させる方法及び装置によって、ROS電子写真式プリンタの出力コピー品質を維持する。テストパターンピデオデータ入力を周期的にレーザに送込み、感光体にテストパターンを露光させる。得られたプリントは複数の水平帯状部分を有し、それぞれの帯状部分は特定のピーム強度修正信号と関係付けてある。最適濃度を与えるとみられるテストパターン帯状部分を判定する。ESSメモリ内のこれに対応するディジタルピーム強度修正信号を作動させ、それまでのピーム強度信号を置き換えて、レーザ出力レベルを制御する。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 ラスタ出力スキャナにおける、入力ビデ 才画像信号に対応して変調した高強度の出力放射ビーム を発生するレーザ源、前記ピームで感光体を走査して前 記感光体を露光し、その上に静電潜像を生成する手段、 前記露光した潜像を現像し、前記現像した画像を出力媒 体上に転写する手段の組合わせにおいて下記の組合わせ を含むもの:複数のビーム強度修正信号に係わるデータ を記憶するメモリ手段で、それぞれの記憶信号が異なる 強度変化特性のピームで感光体を露光させるもの、及 10 び、前記レーザ源に周期的にテストパターンビデオ信号 を与えて、テストパターン出力プリントを形成させる手 段であって、前記テストパターンテスト信号が複数の別 々の区画部分を有し、それぞれの区画部分は前記ピーム 強度修正信号のうちの一つに対応する強度変化特性をも って露光されるもの。

【請求項2】 前記テストパターン出力プリントが濃度の異なる複数の水平な帯状部分から成り、それぞれの帯状部分は走査につれて前記ピーム修正信号のうちの一つに関係付けされたものに合致して変化するピーム強度を 20 持つ走査ピームによって生成されるものであり、前記帯状部分のうち一つは全般に均一な濃度を有する請求項1 記載のラスタ出力スキャナ。

【発明の詳細な説明】

【0001】本発明は、ラスタ出カスキャナ(ROS) 電子写真式プリンター、さらに特定すれば、プロセス制 御エレクトロニクス系統の変更によって書込みビーム強 度の変化を修正して出力するROSに関するものであ る。

【0002】従来技術によるラスタ出力スキャナ(RO 30 S) を用いるプリンタも、普通、多面体の回転軸と平行 な平坦な反射面すなわちカット面を有する回転多面体を 使用している。一本のピーム(又は、マルチプルダイオ ードを用いているときは、複数のピーム)を、ヘリウム ・ネオンレーザ又はダイオードレーザのような光源から 放射する。光は、多面体前の調整光学系を通って、入力 電気信号に従って変調され、回転多面体のカット面表面 に至る。ビームは反射され、多面体後の調整レンズ系を 通り、感光性画像面の全処理幅にわたって走る。このよ うな既知のROSシステムでは、多面体前の調整光学系 40 は、それぞれの多面体カット面に当る光のビームがカッ ト面の一部だけを照射するカット面アンダー照射型設計 か、光のピームがそれぞれのカット面の全面と隣接カッ ト面の一部を照射するカット面オーパー照射型設計のい ずれかを取入れている。この二つの設計を比較すると、 オーバー型設計では、画像面上に所定の大きさのスポッ トを生ずるのに必要なカット面の寸法を大幅に小さくす ることができ、同じ直径の多面体にずっと多くのカット 面を備えることが可能になる。これは、ひいては、走査

2

(従って、安価な)多面体モータ駆動装置が使えることになる。この利点があっても、これまで、総出力効率が低いことと多面体カット面の照射が不均一なことの二つのマイナス要因の方が大きかった。効率が低くても(通常10~15%)よいためには、高出力レーザダイオードが必要となる。不均一性の問題は、走査ビームが、レーザ源から離れるにつれ、回転多面体の一つ以上のカット面を照射するように拡がるために、スポットがガウス分布の形となることからくる。拡がったビームは、固有のピーム強度変化特性を有しており、走査の両端で照射強度が低くなる形(一般に「フラウン(frown)」という)を示す。スポットが画像面を横切って走査するよう多面体が回転すると、媒体に向けて反射される光の強度も対応して変化し、画像の品質が若干低下する。

【0003】本発明によれば、ROMに複数のスマイル 修正を記憶しておく。周期的にテストモードを発動し て、濃度の異なる複数の番号付けした帯状部分から成る テストパターンプリントを作成する。それぞれの番号付 けした帯状部分は、ROMに記憶した修正曲線の一つと 関連付けしてある。操作者あるいはサービスエンジニア は、テストパターンプリント上の最適濃度レベルを有す るとみられる番号付けした帯状部分を肉眼で判定する。 操作者あるいはサービスエンジニアは、次に、テストパ ターンの判定した番号の帯状部分に対応する修正信号曲 線を選定する。選定した帯状部分が前回に選定した帯状 部分と異なるならば、新しい修正信号をレーザに送っ て、その出力ビーム強度を新しいレベルに変更する。さ らに詳述すれば、本発明は、入力ビデオ画像信号に対応 して変調した高強度の出力放射ビームを発生するレーザ 源、前記ピームで感光体を走査して前記感光体を露光 し、その上に静電潜像を生成する手段、前記解光した潜 像を現像し、前記現像した画像を出力媒体上に転写する 手段に加えて、複数のピーム強度修正信号に係わるデー 夕を記憶するメモリ手段で、それぞれの記憶信号が異な る強度変化特性のビームで感光体を露光させるもの、及 び、前記レーザ源に周期的にテストパターンピデオ信号 を与えて、テストパターン出力プリントを形成させる手 段であって、前記テストパターンテスト信号が複数の別 々の区画部分を有し、それぞれの区画部分は前記ピーム 強度修正信号のうちの一つに対応する強度変化特性をも って露光されるものとの組合わせから成る、ラスタ出力 スキャナに係わるものである。

【0004】図1は、オーバー照射型多面体カット面設計により作動中の既知のROS走査システムの概略立面図である。

【0005】図2は、図1の感光体の表面を横切る走査 線に沿って走査ピームの照射レベルをプロットして、複 数のフラウン修正曲線を示す図である。

面を備えることが可能になる。これは、ひいては、走査 【0006】図3は、テストパターンの生成を発動する 系を比較的低速で作動させることを可能にし、低出力の 50 制御回路とピーム強度修正回路を含む電子的サブシステ 3

ム(ESS)の概略図である。

【0007】図4は、複数のピーム強度修正曲線に対応 する異なる濃度の複数の帯状部分を有するテストパター ン出力プリントを示す図である。

【0008】図1を参照すると、オーバー照射型多面体 カット面設計の既知のROSシステム10を示してあ る。図示のように、望ましい実施例ではレーザダイオー ド12などである光源12を、コヒーレントな高強度放 射の光源として用いる。ダイオードは、自己変調型で、 光の変調出力ピームは、ESS13の画像処理機構から 送られるパイナリデータ画像信号の有する情報に合致し ている。画像信号は、メモリディスク、ラスタ入力スキ ャナ (RIS) などから発してもよい。また、ESS は、クロッキング信号と、レーザの光出力レベルを制御 するビーム強度信号をも発生する。光源レーザ12の変 調出力ピームを、二つのレンズ型ピーム拡張系14、1 6によって拡張し、その後、拡張された光のビーム18 は、閉口プレート20で形成した線状の閉口部すなわち スリット20'を通過する。ピーム18は、多面体前の レンズ系22を通過する。レンズ系22は、ピーム18 を収束してエネルギー分布を調整したビーム24とし、 これを回転多面体スキャナ32の鏡面状のカット面30 で反射する。

【0009】多面体32が矢印の方向に回転すると、光 のビーム36は照射されたおのおののカット面で反射さ れて、多面体の後の一連のレンズ系(図示しないが、既 知のもの)を通過し、こうして帯電感光体38の全幅に わたってビーム36で像を描く(走査する)。ここには その一部のみを図示する。ビーム36が感光体の表面に 入射する強度がもし修正されなければ、走査の両端にお 30 いてラスタスポット強度が低くなる(フラウン誤差)。 図2にプロットAとして示すこの誤差は、この例でいえ ば、走査ピームの照射レベルで約10%の変調を生ず る。このフラウン誤差は、既知のように、フラウン曲線 の逆のスマイル修正信号をESS13内で生成させ、こ の信号を光源12に送ってレーザの出力強度を変化させ て、走査の始めと終りの部分で照射レベルを必要なだけ 上げ、中央部の照射レベルを下げることによって修正で きる(図2のプロットB参照)。誤差と修正を合せた結 果、感光体表面における走査ピームの照射レベルは均一 になる。それから、既知の技術によって感光体上の潜像 を現像し、出力媒体上に転写する。

【0010】スマイル修正信号が少なくとも最初の段階ではフラウンを修正するのに満足できるものであったとしても、この修正は、時間が経っても画像面上での走査ビームの強度を均一に維持するのには十分ではない。これは、上配の背景説明の部分で述べた他の要因、特にゼログラフィ処理システムにおける帯電と現像の変動によって、この均一性が損なわれ始めるからである。本発明によれば、多数の、番号識別可能な一群のビーム強度修 50

正信号で、各信号が対応するフラウン条件に対し明確な スマイル修正を行うものをESSに組込んで、ESSを 図1の実施例に関して記述した既知のものから変更す る。複数の水平な帯状部分から成るテストパターン出力 プリントを生成するための回路を追加する。それぞれの 帯状部分をピーム強度修正信号の一つに対応するピーム 強度で走査して、感光体を露光する。従って、それぞれ のピームがその長さ方向にわたって、独特の強度変化パ ターンを有することになる。それから、操作者あるいは サービスエンジニアは、どの帯状部分が所望の最適濃度 レベルを与えるとみられるかを判定し、新しい修正曲線 を「ダイヤルイン」する。図3は、図1の回路の変更点 を示すもので、ESS13'は、画像処理部 (IPS) 40、テストパターン生成回路42及びピーム強度制御 回路44を有する。テストパターン回路42は、テスト パターンを電子的に記憶し、これを感光体38上に画像 化し、現像して出力媒体上に転写すると図4に示すよう にプリント52上に水平な帯状部分5として現れる。そ れぞれの帯状部分は、画像の一部として形成される番号 で判別できる。この例では、10本の水平な帯状部分を 選び、最初に最適であった修正曲線(帯状部分5)並び に二つの極端な修正例1と10示す。以下に述べるよう に、帯状部分の選び方を変えてもよい。

【0011】さて、システムが暫く作動してから、操作 者あるいはサービスエンジニアが出力コピー品質にある 程度の低下を認めたとすると、動作をテストモードとし て修正動作を開始させる。本発明のさらに別の特長とし て、プリンタは、装置の制御機構46を介してプリンタ から回路42、44を作動させられるように変更してあ る。操作者あるいはサービスエンジニアは、適当なテス トパターン信号を生成して、これをテストパターン生成 回路42に送る。回路42の出力は先にロードしたテス トパターン情報のデータビットの流れであり、これをイ ンタフェースポード45を経てレーザ駆動回路12Aに 送る。レーザ12Bからの変調出力ビームが感光体38 の表面を初期ピーム強度レベルで走査して画像を生成す るので、これを処理し出力プリントパターン50を形成 する(図4)。操作者あるいはサービスエンジニアは、 プリントを検査して、最適濃度を示しているとみられる 帯状部分を選定する。恐らく、中央の帯状部分5はもは や最適ではなく、選定される番号はこれと異なるもので あろう。ついで、制御パネルで、その特定の番号の帯状 部分と関係付けされている強度信号を選定する。例え ば、いま、帯状部分6 (図示せず) が最適とみられたと すれば、この帯状部分に対応する修正曲線を作動させる べきであることを示している。制御機構46から回路4 4に信号を送って、それまでのビーム強度制御回路を作 動停止し、テストパターン比較との関係付けで決定した 修正曲線で置換える。システムは、それから、さらに修 正する必要があることが明らかになるまで、この修正ピ

5

ーム強度信号を採用して作動する。

【0012】望ましい実施例においては、ビーム強度制 御回路44は、リードオンリメモリ(ROM)で、複数 のスマイル修正曲線を記憶、保持している。スマイル修 正はROSシステムの最初のセットアップのときに生 成、記憶させる。図2を参照すると、プロットA、B は、それぞれ感光体38の実際の走査線に沿ったフラウ ンとスマイルの強度レベルを表すものである。この例で は、走査線は13.65インチ(343㎜)の長さにわ たり、32パイトに分割してある。各パイトは、非連続 10 の電圧変化(0~10Vの範囲で十分と分かっている) を示す。全体としての電圧変化を、フィルタに通して滑 らかな出力電圧とする。スマイル修正曲線Bを表すアナ ログ出力電圧は、すなわち、ディジタル化してROM回 路44に記憶した修正曲線のうちの一つである。プロッ トC、Dで表すその他の複数の修正曲線も、同様の方法 で生成、記憶する。プロットCは線の左側(走査の開始 側)での極端な照射強度低下の修正を、プロットDは線 の右側(走査の終端側)での極端な低下の修正を示すも 計算することができ、特定のフラウンの逆の状態にある 対応するスマイル修正を算出し、プロットし、スマイル 修正信号として回路44に記憶することもできる。修正 曲線の数は、回路44のROMの容量で制約されるが、 数千の数にはなる。しかし、たいていのシステムでは実 際的な理由から、ずっと少ない数、例えば10でよいで あろう。選定したビーム出力レベルを表す回路44の出 力をアナログ信号に変換し、平滑化し、レーザ駆動回路 12Aに送る。所望の数の修正電圧をROMに記憶した ら、テストパターンプリント生成回路 4 2 を、それぞれ 30 の帯状部分が記憶修正信号のうちの一つと相関した強度 レベルで形成された複数の水平な帯状部分を有するテス トプリントを生成するように、プログラムすることがで きる。選定した10個の修正信号に対応した強度におい てROSシステムによって感光体上に10本の帯状部分

を逐次露光する画像データ情報を包含したデータビット の流れである出力を生成するように、回路42を調整す る。図2、4を参照すると、このようにして、プリント 52の帯状部分5を、修正曲線Bで与えられるピーム強 度レベルで露光し、帯状部分1をプロットCで、帯状部 分10をプロットDで露光する。その他の帯状部分(図 示せず)は、プロットCとDの中間の修正曲線を表すよ うに選定する。

【0013】処理方向への多面体の回転と感光体38の 移動のために、走査の開始(SOS)と終了を検出する タイミング・クロック回路は、既知のように従来のIO T制御ソフトウェアで制御する。

【図面の簡単な説明】

【図1】 オーパー照射型多面体カット面設計により作 動中の既知のROS走システムの概略立面図である。

【図2】 図1の感光体の表面を横切る走査線に沿って 走査ビームの照射レベルをプロットして、複数のフラウ ン修正曲線を示す図である。

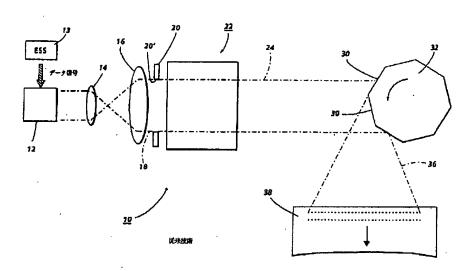
【図3】 テストパターンの生成を発動する制御回路と のである。プロットAに頼する幾つものフラウンの型を 20 ビーム強度修正回路を含む電子的サプシステム(ES S)の概略図である。

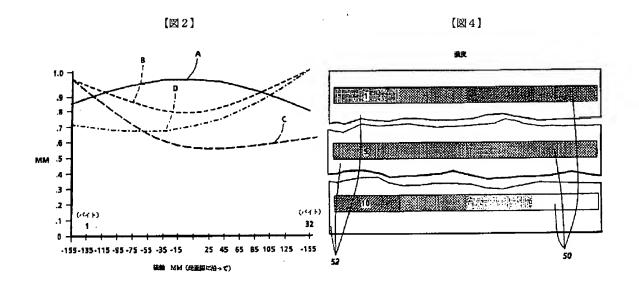
> 【図4】 複数のビーム強度修正曲線に対応する異なる 濃度の複数の帯状部分を有するテストパターン出力プリ ントを示す図である。

【符号の説明】

10 ROSシステム、12 光源、12A レーザ駆 動回路、12B レーザ、13, 13' ESS、1 4, 16 ビーム拡張系、18 ビーム、20開口プレ ート、22 レンズ系、24 ピーム、30 カット 面、32 回転多面体スキャナ、36 ビーム、38 帯電感光体、40 IPS、42 テストパターン生成 回路、44 ビーム強度制御回路、45 インタフェー スポード、46制御機構、50 プリントパターン、5 2 プリント

[図1]





【図3】

